

Lösung Aufgabe 10d

a) Kein Rutschen \Rightarrow Haftreibung

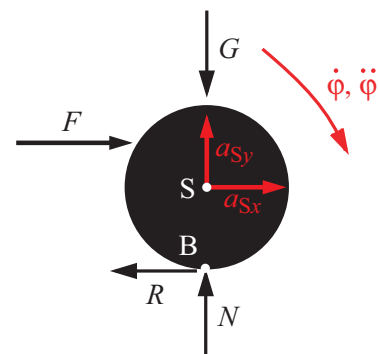
Lt. Coulombschen Ansatz für Haftreibung: $|\vec{R}| \leq \mu_H N, (N > 0)$

Daraus folgt der Zusammenhang:

$$\vec{R} = \vec{R}_{\max} \Leftrightarrow |\vec{R}| = \mu_{H,\text{min}} N$$

Lt. Freischnitt liefern die kinetischen Beziehungen:

			Unbek.	Σ
(1)	$m a_{S_x} = F - R$	a_{S_x}, R		2
(2)	$m a_{S_y} = N - m g$	a_{S_y}, N		4
(3)	$(J_K + m r^2) \ddot{\varphi} = F d$	$\ddot{\varphi}$		5



Mit Gleichungen (1) bis (3) sind alle linear unabhängigen kinetischen Beziehungen für das ebene Problem ausgereizt.

Die Kinematik liefert:

			Unbek.	Σ
(4)	$a_{S_y} = 0$			5
(5)	$a_{S_x} = r \ddot{\varphi}$			5

Dies führt auf:

$$R = F \left(1 - \frac{m r d}{J_K + m r^2} \right)$$

Interessanterweise kann R das Vorzeichen wechseln und damit auch Null werden.

Der Vorzeichenwechsel erfordert wegen der Ungleichung $|\vec{R}| \leq \mu_H N$ eine Fallunterscheidung.

$$1. \text{ Fall: } 1 - \frac{m r d}{J_K + m r^2} > 0 \quad \Leftrightarrow \quad R > 0$$

Es ergibt sich für d dann

$$d < \left(\frac{J_K + m r^2}{m r^2} \right) r = d^*$$

Dies liefert für eine Vollkugel mit $J_K = \frac{2}{5} m r^2$: $d < d^* = \frac{7}{5} r$, was im sinnvollen Bereich $0 \leq d \leq 2r$ liegt.

Mit

$$|\vec{R}| = +R \stackrel{!}{=} R_{\max} = \mu_{H, \min_1} N = \mu_{H, \min_1} m g$$

ergibt sich ein erforderlicher Haftreibungskoeffizient von

$$\mu_H \geq \mu_{H, \min_1} = \frac{F}{m g} \left(1 - \frac{m r d}{J_K + m r^2} \right)$$

$$2. \text{ Fall: } 1 - \frac{m r d}{J_K + m r^2} < 0 \quad \Leftrightarrow \quad R < 0$$

Es ergibt sich für d dann

$$d > \left(\frac{J_K + m r^2}{m r^2} \right) r = d^*$$

Dies liefert für die Vollkugel: $d^* = \frac{7}{5} r < d \leq 2r$.

Mit

$$|\vec{R}| = -R \stackrel{!}{=} R_{\max} = \mu_{H, \min_2} N = \mu_{H, \min_2} m g$$

ergibt sich ein erforderlicher Haftreibungskoeffizient von

$$\mu_H \geq \mu_{H, \min_2} = \frac{F}{m g} \left(\frac{m r d}{J_K + m r^2 - 1} \right)$$

b) Die notwendige Reibkraft für Rollen und damit auch μ_{H, \min_1} verschwinden, falls

$$d = d^* = \frac{J_K + m r^2 - 1}{m r^2} r,$$

was für die Vollkugel den Wert $d^* = \frac{7}{5} r$ liefert.

c) Wenn die Kraft fortlaufend auf die Kugel einwirkt, rutscht die Kugel für $d > d^*$ und $\mu_H < \mu_{H,\min 2}$.

Im Freischnitt wird für Rutschen die Reibkraft R_G stets so angesetzt, dass $R_G > 0$ ist, also entgegengesetzt der zu erwartenden Bewegungsrichtung. Es gilt dann lt. Coulombschen Ansatz für Gleitreibung:

$$|\vec{R}| = R = \mu_G N, \quad (N > 0)$$

Damit ist für die Kugel

$$R_G = \mu_g m g$$

Außerdem gilt der Schwerpunktsatz

$$m \tilde{a}_{S_x} = F - R_G$$

Für die Beschleunigung folgt dann

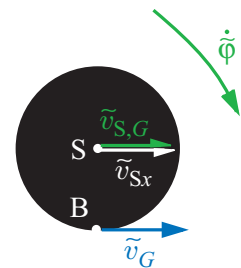
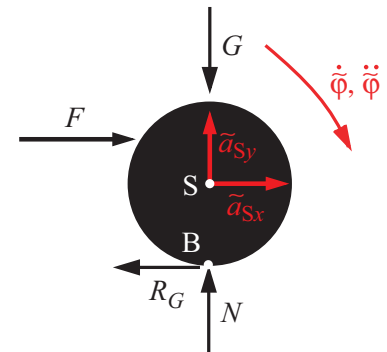
$$\tilde{a}_{S_x} = \frac{F}{m} - \mu_G g = \text{const}$$

Mit dem Drallsatz

$$J_K \ddot{\varphi} = R_G r = \mu_G m g r$$

folgt für die Winkelbeschleunigung

$$\ddot{\varphi} = \frac{m r^2}{J_K} \mu_G \frac{g}{r}$$



Da die Kugel aus der Ruhe konstant beschleunigt wird, gelten nach Integration die Beziehungen

$$\tilde{v}_{S_x} = \tilde{a}_{S_x} t \quad \text{und} \quad \dot{\varphi} = \ddot{\varphi} t$$

Mit Euler folgt weiterhin

$$\tilde{v}_{S_x} = \tilde{v}_G + \tilde{v}_{S,G} = \tilde{v}_G + r \dot{\varphi}.$$

Als Endergebnis erhält man

$$\tilde{v}_G = (\tilde{a}_{S_x} - \ddot{\varphi}) t = \left(\frac{F}{m} - \mu_g g \frac{J_K + m r^2}{J_K} \right) t \quad \text{mit} \quad \mu_G = \frac{\mu_H}{2}.$$