

Festigkeitslehre

Lösung zu Aufgabe 11b)

Grundsätzliches und Vorüberlegungen:

Hookesches Gesetz für den zweidimensionalen Spannungszustand:

$$\varepsilon_x = \frac{1}{E} (\sigma_x - \nu \sigma_y) \quad (1)$$

$$\varepsilon_y = \frac{1}{E} (\sigma_y - \nu \sigma_x) \quad (2)$$

Die beiden Messwerte $\varepsilon_x = \varepsilon_1$ und $\varepsilon_y = \varepsilon_3$ liefern nach Umstellung die Spannungen

$$\sigma_x = \frac{E}{1 - \nu^2} (\varepsilon_x + \nu \varepsilon_y) = \frac{E}{1 - \nu^2} (\varepsilon_1 + \nu \varepsilon_3) \quad (3)$$

$$\sigma_y = \frac{E}{1 - \nu^2} (\varepsilon_y + \nu \varepsilon_x) = \frac{E}{1 - \nu^2} (\varepsilon_3 + \nu \varepsilon_1) \quad (4)$$

Dies erlaubt uns unmittelbar, die Spannungen σ_x und σ_y aus den Messwerten ε_1 und ε_3 zu bestimmen.

Die Messung der Dehnung unter einer Richtung im Winkel α liefert analog zu den Gleichungen (1) und (2) im gedrehten Koordinatensystem:

$$\varepsilon_{\tilde{x}} = \frac{1}{E} (\sigma_{\tilde{x}} - \nu \sigma_{\tilde{y}}) \quad (5)$$

$$\varepsilon_{\tilde{y}} = \frac{1}{E} (\sigma_{\tilde{y}} - \nu \sigma_{\tilde{x}}) \quad (6)$$

Aus dem Gleichgewicht am dreieckigen Element gilt für die Normalspannungen:

$$\sigma_{\tilde{y}} = \frac{\sigma_y + \sigma_x}{2} + \frac{\sigma_y - \sigma_x}{2} \cos(2\alpha) - \tau_{xy} \sin(2\alpha) \quad (7)$$

$$\begin{aligned} \sigma_{\tilde{x}} &= \frac{\sigma_y + \sigma_x}{2} + \frac{\sigma_y - \sigma_x}{2} \cos(2(\alpha - \pi/2)) - \tau_{xy} \sin(2(\alpha - \pi/2)) \\ &= \frac{\sigma_y + \sigma_x}{2} - \frac{\sigma_y - \sigma_x}{2} \cos(2\alpha) + \tau_{xy} \sin(2\alpha) \end{aligned} \quad (8)$$

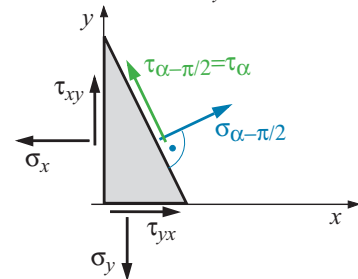
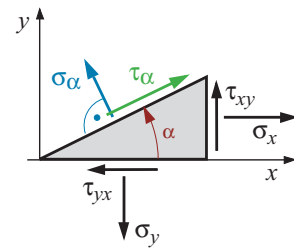
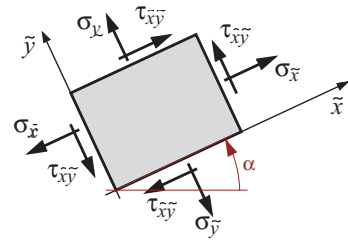
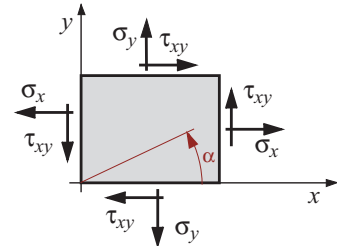
Eingesetzt in die Gleichungen (5) und (6) liefert dies:

$$\varepsilon_{\tilde{x}} = \frac{1}{E} \left(\frac{\sigma_y + \sigma_x}{2} (1 - \nu) - \frac{\sigma_y - \sigma_x}{2} (1 + \nu) \cos(2\alpha) + \tau_{xy} (1 + \nu) \sin(2\alpha) \right) \quad (9)$$

$$\varepsilon_{\tilde{y}} = \frac{1}{E} \left(\frac{\sigma_y + \sigma_x}{2} (1 - \nu) + \frac{\sigma_y - \sigma_x}{2} (1 + \nu) \cos(2\alpha) - \tau_{xy} (1 + \nu) \sin(2\alpha) \right) \quad (10)$$

Durch Gleichung (9) steht mit den Normalspannungen σ_x und σ_y und dem dritten Messwert $\varepsilon_{\tilde{x}} = \varepsilon_2$ eine Beziehung für die gesuchte Schubspannung τ_{xy} zur Verfügung:

$$\tau_{xy} = \frac{2 E \varepsilon_{\tilde{x}} - (\sigma_y + \sigma_x) (1 - \nu) + (\sigma_y - \sigma_x) (1 + \nu) \cos(2\alpha)}{2 (1 + \nu) \sin(2\alpha)} \quad \text{falls } \sin(2\alpha) \neq 0. \quad (11)$$



Es bietet sich an, für die Messung $\alpha = \pi/4$ zu wählen, da dann der Messwert ε_2 von den beiden anderen jeweils die größte Unabhängigkeit besitzt, und die Formel (11) besonders einfach wird. Es ergibt sich dann

$$\tau_{xy} = \frac{E}{2(1+\nu)} \left(2\varepsilon_2 - \frac{\sigma_y + \sigma_x}{E} (1-\nu) \right). \quad (12)$$

Hieraus lässt sich schon mit ε_2 und den bereits ermittelten Werten für σ_x und σ_y die Schubspannung τ_{xy} ausrechnen.

Es soll aber noch eine interessante Diskussion angeschlossen werden:

Es ist instruktiv in Gleichung (11) die Normalspannungen zu eliminieren. Aus den Gleichungen (3) und (4) erhält man für Summe und Differenz der Normalspannungen

$$\begin{aligned} \sigma_y + \sigma_x &= \frac{E}{(1-\nu)} (\varepsilon_y + \varepsilon_x) \\ \sigma_y - \sigma_x &= \frac{E}{(1+\nu)} (\varepsilon_y - \varepsilon_x). \end{aligned}$$

Eingesetzt in Gleichung (11) ergibt sich

$$\tau_{xy} = \frac{E}{2(1+\nu)} \frac{2\varepsilon_{\tilde{x}} - (\varepsilon_y + \varepsilon_x) + (\varepsilon_y - \varepsilon_x) \cos(2\alpha)}{\sin(2\alpha)} \quad \text{falls} \quad \sin(2\alpha) \neq 0.$$

Es lohnt der Vergleich mit dem Schubspannungsansatz

$$\tau_{xy} = G \gamma_{xy}.$$

Dies liefert die Abhängigkeit der drei Stoffwerte untereinander

$$G = \frac{E}{2(1+\nu)}$$

und die Beziehung

$$\gamma_{xy} = \frac{2\varepsilon_{\tilde{x}} - (\varepsilon_y + \varepsilon_x) + (\varepsilon_y - \varepsilon_x) \cos(2\alpha)}{\sin(2\alpha)} \quad \text{falls} \quad \sin(2\alpha) \neq 0,$$

die umgestellt Folgendes ergibt:

$$\varepsilon_{\tilde{x}} = \frac{\varepsilon_y + \varepsilon_x}{2} - \frac{\varepsilon_y - \varepsilon_x}{2} \cos(2\alpha) + \frac{1}{2} \gamma_{xy} \sin(2\alpha)$$

Es ist üblich darin $\frac{1}{2} \gamma_{xy}$ zu ersetzen durch

$$\varepsilon_{xy} = \frac{1}{2} \gamma_{xy},$$

so dass die Beziehung schließlich

$$\varepsilon_{\tilde{x}} = \frac{\varepsilon_y + \varepsilon_x}{2} - \frac{\varepsilon_y - \varepsilon_x}{2} \cos(2\alpha) + \varepsilon_{xy} \sin(2\alpha)$$

lautet. Eine entsprechende Gleichung erhält man durch eine analoge Vorgehensweise für $\varepsilon_{\tilde{y}}$, nämlich

$$\varepsilon_{\tilde{y}} = \frac{\varepsilon_y + \varepsilon_x}{2} + \frac{\varepsilon_y - \varepsilon_x}{2} \cos(2\alpha) - \varepsilon_{xy} \sin(2\alpha)$$

mit $\varepsilon_{yx} = \frac{1}{2} \gamma_{yx}$.

Damit lässt sich genauso neben dem Spannungstensor ein Deformationstensor bilden. Für den Spannungstensor hatten wir

$$\vec{\vec{\sigma}} = \begin{pmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & \sigma_y & \tau_{yz} \\ \tau_{xz} & \tau_{yz} & \sigma_z \end{pmatrix}$$

mit dem Transformationsverhalten

$$\begin{aligned} \sigma_{\tilde{x}} &= \frac{\sigma_y + \sigma_x}{2} - \frac{\sigma_y - \sigma_x}{2} \cos(2\alpha) + \tau_{xy} \sin(2\alpha) \\ \sigma_{\tilde{y}} &= \frac{\sigma_y + \sigma_x}{2} + \frac{\sigma_y - \sigma_x}{2} \cos(2\alpha) - \tau_{xy} \sin(2\alpha) \end{aligned}$$

Für die Dehnungen und Scherungen lautet der Deformationstensor

$$\vec{\vec{\varepsilon}} = \begin{pmatrix} \varepsilon_x & \varepsilon_{xy} & \varepsilon_{xz} \\ \varepsilon_{xy} & \varepsilon_y & \varepsilon_{yz} \\ \varepsilon_{xz} & \varepsilon_{yz} & \varepsilon_z \end{pmatrix}$$

mit dem gleichen Transformationsverhalten

$$\begin{aligned} \varepsilon_{\tilde{x}} &= \frac{\varepsilon_y + \varepsilon_x}{2} - \frac{\varepsilon_y - \varepsilon_x}{2} \cos(2\alpha) + \varepsilon_{xy} \sin(2\alpha) \\ \varepsilon_{\tilde{y}} &= \frac{\varepsilon_y + \varepsilon_x}{2} + \frac{\varepsilon_y - \varepsilon_x}{2} \cos(2\alpha) - \varepsilon_{xy} \sin(2\alpha) \end{aligned}$$

Mit diesen Überlegungen lässt sich Gleichung (12) umschreiben in

$$\tau_{xy} = \frac{E}{2(1+\nu)} (2\varepsilon_2 - \varepsilon_1 - \varepsilon_3), \quad (13)$$

die zur Auswertung der Messungen zur Verfügung steht und gültig ist, falls die drei Dehnmessstreifen untereinander jeweils einen Winkel von $\pi/4$ versetzt sind.

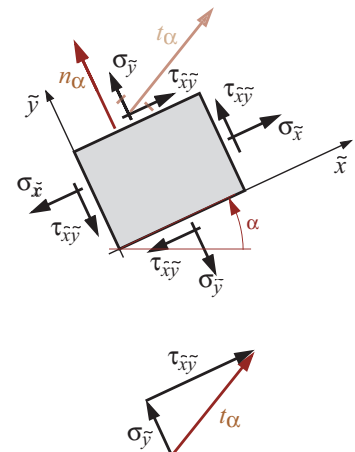
Alternative Herleitung der Beziehung (12):

Diese Lösungsmöglichkeit geht von folgender Darstellung des Spannungsvektors

$$\vec{t} = \vec{\vec{\sigma}}^{\text{tr}} \cdot \vec{n} = \vec{n}^{\text{tr}} \cdot \vec{\vec{\sigma}}$$

aus. Für den zweidimensionalen Fall wird

$$\vec{\vec{\sigma}} = \begin{pmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} \\ \tau_{xy} & \sigma_y \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \vec{n} = \begin{pmatrix} -\sin \alpha \\ +\cos \alpha \end{pmatrix}$$



Für die Normalspannung $\sigma_\alpha = \sigma_{\vec{y}}$ gilt dann

$$\sigma_\alpha = n_\alpha^{\text{tr}} \cdot \vec{\sigma} \cdot n_\alpha = (-\sin \alpha, \cos \alpha) \cdot \begin{pmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} \\ \tau_{xy} & \sigma_y \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\sin \alpha \\ +\cos \alpha \end{pmatrix}$$

Ausrechnung liefert

$$\sigma_\alpha = \sigma_x \sin^2 \alpha - 2 \tau_{yx} \sin \alpha \cos \alpha + \sigma_y \cos^2 \alpha,$$

was mit der Formel (7) übereinstimmt, wenn trigonometrische Beziehung für den doppelten Winkel angesetzt werden.

Analog liefert

$$\sigma_{\alpha-\pi/2} = n_{\alpha-\pi/2} \cdot \vec{\sigma} \cdot n_{\alpha-\pi/2}$$

die Beziehung

$$\sigma_{\alpha-\pi/2} = \sigma_x \cos^2 \alpha - 2 \tau_{yx} \sin \alpha \cos \alpha + \sigma_y \sin^2 \alpha$$

Aus dem Hookeschen Gesetz in Richtung 2 errechnet sich die Dehnung ε_2 zu

$$\varepsilon_2 = \frac{1}{E} (\sigma_{\alpha-\pi/2} - \nu \sigma_\alpha).$$

Nach Einsetzen der Normalspannungen erhält man für den Winkel $\alpha = \pi/4$ wieder für die Schubspannung Gleichung (13)

$$\tau_{xy} = \frac{E}{2(1-\nu)} (2\varepsilon_2 - \varepsilon_1 - \varepsilon_3)$$

Lösung der Aufgabe 11 a)

a) Formeln und Zuordnung: $\varepsilon_x = \varepsilon_1, \varepsilon_y = \varepsilon_3, \varepsilon_{\bar{x}} = \varepsilon_2$

$$\sigma_x = \frac{E}{1-\nu^2} (\varepsilon_x + \nu \varepsilon_y), \quad \sigma_y = \frac{E}{1-\nu^2} (\varepsilon_y + \nu \varepsilon_x), \quad \tau_{xy} = \frac{E}{2(1+\nu)} (2\varepsilon_{\bar{x}} - \varepsilon_y - \varepsilon_x)$$

Zahlenwerte:

$$\sigma_x = \frac{2,1 \cdot 10^5}{1-0,3^2} \left(-1,8 \cdot 10^{-3} + 0,3(-1,2 \cdot 10^{-3}) \right) \frac{\text{N}}{\text{mm}^2} \approx -498,5 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$

$$\sigma_y = \frac{2,1 \cdot 10^5}{1-0,3^2} \left(-1,2 \cdot 10^{-3} + 0,3(-1,8 \cdot 10^{-3}) \right) \frac{\text{N}}{\text{mm}^2} \approx -401,5 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$

$$\tau_{xy} = \frac{2,1 \cdot 10^5}{1+0,3} \left(3,6 - \frac{-1,2-1,8}{2} \right) \cdot 10^{-3} \frac{\text{N}}{\text{mm}^2} \approx +823,8 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$

Spannungstensor:

$$\vec{\sigma} = \begin{pmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} \\ \tau_{xy} & \sigma_y \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -498,5 & +823,8 \\ +823,8 & -401,5 \end{pmatrix} \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$

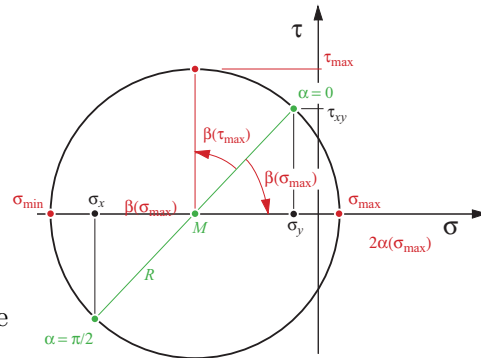
b), c) Der Mohrsche Kreis lässt sich wegen ungünstiger Zahlenwerte schlecht quantitativ auswerten. Qualitativ mit $\sigma_x < \sigma_y < 0$ und $\tau_{xy} > 0$ sieht dieser aber so aus wie nebenstehend abgebildet.

Wir werten die Zusammenhänge für den Mohrschen Kreis rechnerisch aus.

Für den Mittelpunkt und Radius des Kreises gilt:

$$M = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} \quad \text{hier: } M = -450 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$

$$R = \sqrt{\left(\frac{\sigma_y - \sigma_x}{2}\right)^2 + \tau_{xy}^2} \quad \text{hier: } R = 825 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$

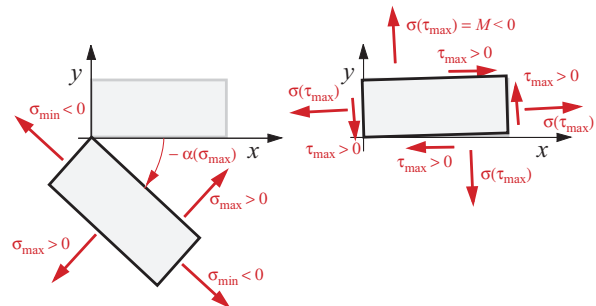


Die maximale und minimale Normalspannungen sowie die maximale Schubspannung sind:

$$\sigma_{\max} = M + R \quad \text{hier: } \sigma_{\max} = 375 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$

$$\sigma_{\min} = M - R \quad \text{hier: } \sigma_{\min} = -1275 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$

$$\tau_{\max} = R \quad \text{hier: } \tau_{\max} = 825 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}$$



Bezüglich der Schubspannung bedeutet dies, dass die Richtungen 1 und 3 nahezu maximale Schubspannungen aufweisen.

Die zu σ_{\max} und τ_{\max} gehörenden Richtungen sind

$$\beta(\sigma_{\max}) = -2\alpha(\sigma_{\max}) = \arctan\left(\frac{\tau_{xy}}{(\sigma_y - \sigma_x)/2}\right) \quad \text{hier: } \beta(\sigma_{\max}) = 86,6^\circ \Rightarrow \alpha_{\sigma_{\max}} = -43,3^\circ$$

$$\beta(\tau_{\max}) = 2\alpha(\tau_{\max}) = \pi/2 - \beta(\sigma_{\max}) \quad \text{hier: } \beta(\tau_{\max}) = 3,4^\circ \Rightarrow \alpha_{\tau_{\max}} = 1,7^\circ$$

(In der grafischen Darstellung ist die Drehung des Elementes für die Schubspannung entgegen dem Uhrzeigersinn um $1,7^\circ$ kaum zu erkennen.)